

# GRAPHES – Chapitre 2/2

## Partie 1 : Graphes orientés et graphes pondérés

### 1) Graphes orientés

**Définitions :** - Un graphe est **orienté** si ses arêtes, appelées **arcs** dans ce cas, ont un sens de parcours.

- Un **chemin** est une succession d'arcs mis bout à bout.

- Un **circuit** est un chemin fermé dont les arcs sont tous distincts.

#### Exemple :

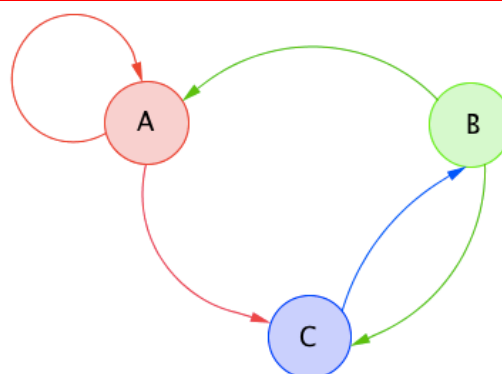
Le graphe orienté ci-contre est d'ordre 3 car il possède 3 sommets.

Il possède une boucle sur le sommet A.

A – C – B est un chemin de longueur 2.

B – C – B – A – A – C – B est un chemin fermé de longueur 6.

A – C – B – A est un circuit de longueur 3.



### 2) Graphes pondérés

**Définitions :** - Un graphe est **étiqueté** si ses arêtes (ou ses arcs) sont affectées d'étiquettes (mots, lettres, symboles, nombres, ...)

- Dans le cas où les étiquettes sont des nombres, le graphe est dit **pondéré**. Les étiquettes sont appelées les **poids** entre les sommets.

- Le poids du chaîne (respectivement d'un chemin) est la somme des poids des arêtes (respectivement des arcs) constituant la chaîne (respectivement le chemin).

#### Exemple :

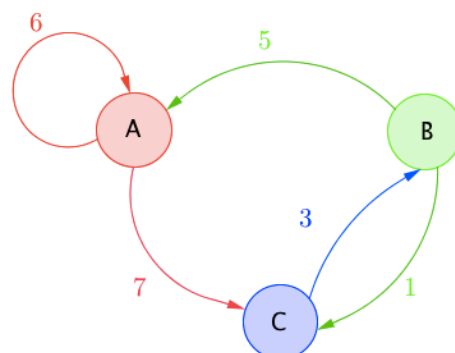
Le graphe orienté ci-contre est pondéré.

Le poids entre le sommet B et le sommet A est égal à 5.

Le poids du chemin B – C – B – A est égal à :

$$1 + 3 + 5 = 9$$

 **Vidéo** <https://youtu.be/ZEiOWcqX7S4>



#### Remarque :

Le chemin le plus court entre deux sommets est le chemin qui a le poids minimum.

### 3) Matrice d'adjacence associée à un graphe orienté

**Définition :** Soit un graphe  $G$  orienté d'ordre  $n$  dont les sommets sont numérotés de 1 à  $n$ .

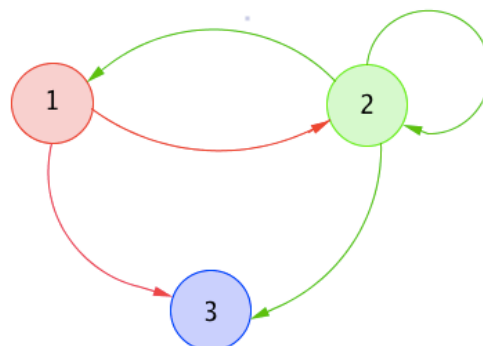
La **matrice d'adjacence** associée à  $G$  est la matrice carrée de taille  $n$  dont chaque terme  $a_{ij}$  est égal au nombre d'arcs orientés reliant le sommet  $i$  vers le sommet  $j$ .

Exemple :

📺 Vidéo <https://youtu.be/yRBCx3uxN9A>

La matrice d'adjacence associée au graphe ci-contre est :

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



## Partie 2 : Chaîne de Markov

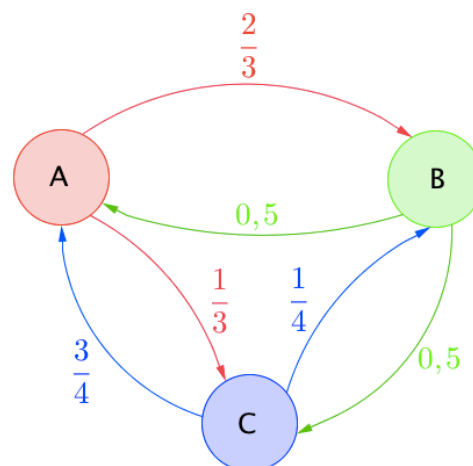
### 1) Définition

Dans une équipe de football, on étudie les passes que se font trois attaquants  $A$ ,  $B$  et  $C$ . Les probabilités qu'un attaquant passe le ballon à un autre sont schématisées sur le graphe orienté et pondéré suivant. Chaque passe de ballon correspond à une nouvelle expérience aléatoire dont les issues sont  $A$ ,  $B$  ou  $C$  (un des trois attaquants est susceptible de recevoir le ballon).

Par exemple, la probabilité que l'attaquant  $A$  passe le ballon à l'attaquant  $B$  est égale à  $\frac{2}{3}$ .

Les poids des arcs sont alors des probabilités.

Un tel schéma est appelé un **graphe probabiliste**.



**Définition :** Un **graphe probabiliste** est un graphe orienté et pondéré possédant au plus un arc entre deux sommets et dont la somme des poids des arcs issus d'un même sommet est égale à 1.

Par exemple, la somme des poids issus de  $A$  est égal à  $\frac{2}{3} + \frac{1}{3} = 1$

## 2) Marche aléatoire

On considère la variable aléatoire  $X_n$  prenant les valeurs  $A$ ,  $B$  ou  $C$  à l'étape  $n$ .  
 $A$ ,  $B$  ou  $C$  s'appelle les **états** de  $X_n$ .

Par exemple,  $X_3 = B$  signifie que l'attaquant  $B$  possède le ballon après la 3<sup>e</sup> passe.

La suite de variables aléatoires  $(X_n)$  est appelée **marche aléatoire** ou **chaîne de Markov** sur l'ensemble des issues  $\{A ; B ; C\}$ .

Dans une chaîne de Markov, l'état du processus à l'étape  $n + 1$  ne dépend que de celui à l'état  $n$ , mais non de ses états antérieurs. Ainsi, la probabilité que l'attaquant  $C$  possède le ballon ne dépend que de la position précédente du ballon (en  $A$  ou en  $B$ ) mais non de ses positions antérieures.

## 3) Probabilité de transition

On considère la loi de probabilité de  $X_n$ , appelée **probabilité de transition**, qui donne la probabilité qu'un attaquant possède le ballon à l'étape  $n$  ( $n$ -ième passe).

On note par exemple  $P_{X_n=A}(X_{n+1} = C) = \frac{1}{3}$  : la probabilité que le ballon se trouve chez l'attaquant  $C$  après la  $(n + 1)$ -ième passe sachant que c'est l'attaquant  $A$  qui envoie le ballon. Il s'agit d'une probabilité conditionnelle.

Cette probabilité ne dépend pas de  $n$ .

## 4) Matrice de transition

**Définition :** La **matrice de transition** d'une chaîne de Markov est la matrice carrée d'ordre  $n$  dont le coefficient  $p_{ij}$  situé sur la ligne  $i$  et la colonne  $j$  est la probabilité de transition portée par l'arc reliant le sommet  $i$  vers le sommet  $j$  s'il existe et 0 dans le cas contraire.

 **Vidéo** [https://youtu.be/KRi0C\\_zOsHs](https://youtu.be/KRi0C_zOsHs)

Dans l'exemple, la matrice de transition est :

$$P = \begin{pmatrix} 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ 0,5 & 0 & 0,5 \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & 0 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \text{Transition du sommet } A \text{ vers les autres sommets} \\ \leftarrow \text{Transition du sommet } B \text{ vers les autres sommets} \\ \leftarrow \text{Transition du sommet } C \text{ vers les autres sommets} \end{array}$$

$\begin{array}{ccc} \text{Vers } A \uparrow & & \uparrow \text{Vers } C \\ & \uparrow \text{Vers } B & \end{array}$

On trouve par exemple à l'**intersection de la première ligne et de la deuxième colonne** la probabilité que le ballon arrive chez l'attaquant  $B$  alors qu'il se trouvait chez l'attaquant  $A$ .

Remarques :

- Le coefficient  $p_{11}$  de la matrice  $P$  est nul car la probabilité que l'attaquant  $A$  garde le ballon est nulle. Il en est de même pour les coefficients  $p_{22}$  et  $p_{33}$ .
- La somme des coefficients d'une même ligne d'une matrice de transition est égale à 1.

**Définition :** L'état probabiliste après  $n$  étapes de la chaîne de Markov est la matrice ligne dont les coefficients sont les probabilités d'arrivée en chaque sommet après  $n$  étapes.

**Exemple :** Dans l'exemple des passeurs au football, la matrice ligne des états après la 3<sup>e</sup> étape donnerait les probabilités que le ballon se trouve chez l'attaquant A, chez l'attaquant B et chez l'attaquant C après 3 passes.

L'arbre de probabilité ci-contre permet de résumer les probabilités de transition de l'étape  $n$  à l'étape  $n + 1$ .

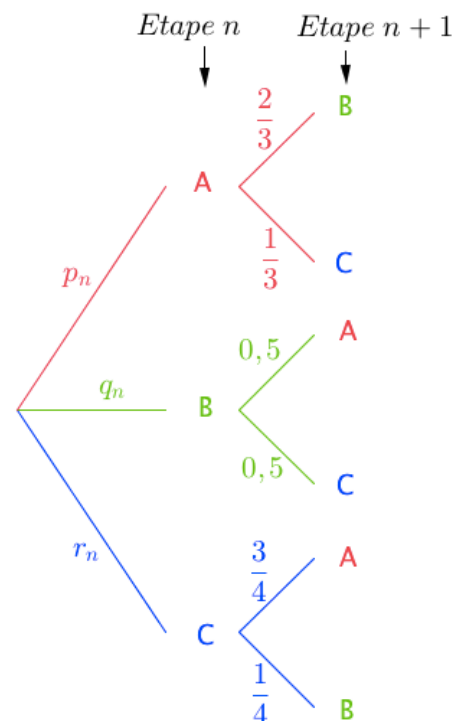
On note  $p_n$ ,  $q_n$  et  $r_n$  les probabilités que le ballon se trouve respectivement chez l'attaquant A, chez le B et chez le C après la  $n$ -ième passe.

A l'aide de la formule des probabilités totales, on a :

$$\begin{cases} p_{n+1} = 0,5q_n + \frac{3}{4}r_n \\ q_{n+1} = \frac{2}{3}p_n + \frac{1}{4}r_n \\ r_{n+1} = \frac{1}{3}p_n + 0,5q_n \end{cases}$$

On note  $\pi_n = (p_n \quad q_n \quad r_n)$  la matrice ligne des états de la chaîne de Markov après  $n$  étapes.

On a alors :  $\pi_{n+1} = \pi_n \times P$ .



**Propriété :** On considère une chaîne de Markov de matrice de transition  $P$  et dont la matrice ligne des états à l'étape  $n$  est  $\pi_n$ .

Pour tout entier naturel  $n$ , on a :  $\pi_{n+1} = \pi_n \times P$  et  $\pi_n = \pi_0 \times P^n$  où  $\pi_0$  est l'état initial.

#### Démonstration au programme :

• On note :

-  $\pi_n = (p_n \quad q_n \quad r_n)$  la matrice ligne des états de la chaîne de Markov après  $n$  étapes.

- A, B et C les états de  $X_n$ .

$$\begin{aligned} p_{n+1} &= P(X_{n+1} = A) \\ &= P_{X_n=A}(X_{n+1} = A) P(X_n = A) + P_{X_n=B}(X_{n+1} = A) P(X_n = B) + P_{X_n=C}(X_{n+1} = A) P(X_n = C), \end{aligned}$$

selon la formule des probabilités totales.

Soit :  $p_{n+1} = P_{X_n=A}(X_{n+1} = A) p_n + P_{X_n=B}(X_{n+1} = A) q_n + P_{X_n=C}(X_{n+1} = A) r_n$ .

On reconnaît le premier coefficient du produit  $\pi_n \times P$ .

On prouve de même que  $q_{n+1}$  et  $r_{n+1}$  sont respectivement le deuxième et troisième coefficient du produit  $\pi_n \times P$ .

• La démonstration de l'expression explicite  $\pi_n = \pi_0 \times P^n$  est semblable à celle faites dans le cadre des suites numériques.

**Exemple :**

 Vidéo <https://youtu.be/gxrgpotHfnE>

Dans l'exemple précédent, on suppose l'attaquant  $A$  possède le ballon à l'étape 0.

La matrice ligne des états après la 3<sup>e</sup> étape est égale à :  $\pi_3 = \pi_0 \times P^3$ .

On a :  $\pi_0 = (1 \ 0 \ 0)$  car le ballon part de  $A$ .

Avec la calculatrice, on obtient :

$$P^3 = \begin{pmatrix} 0 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ 0,5 & 0 & 0,5 \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & 0 \end{pmatrix}^3 = \begin{pmatrix} \frac{7}{24} & \frac{17}{36} & \frac{17}{72} \\ \frac{17}{48} & \frac{7}{24} & \frac{17}{48} \\ \frac{17}{32} & \frac{17}{96} & \frac{7}{24} \end{pmatrix}$$

Donc :

$$\pi_3 = \pi_0 \times P^3 = (1 \ 0 \ 0) \begin{pmatrix} \frac{7}{24} & \frac{17}{36} & \frac{17}{72} \\ \frac{17}{48} & \frac{7}{24} & \frac{17}{48} \\ \frac{17}{32} & \frac{17}{96} & \frac{7}{24} \end{pmatrix} = \left( \frac{7}{24} \ \frac{17}{36} \ \frac{17}{72} \right)$$

Ainsi par exemple, la probabilité que l'attaquant  $C$  possède le ballon après la 3<sup>e</sup> passe est égale à  $\frac{17}{72} \approx 0,24$ .

## Partie 3 : Distribution invariante d'une chaîne de Markov

### 1) Chaîne de Markov convergente

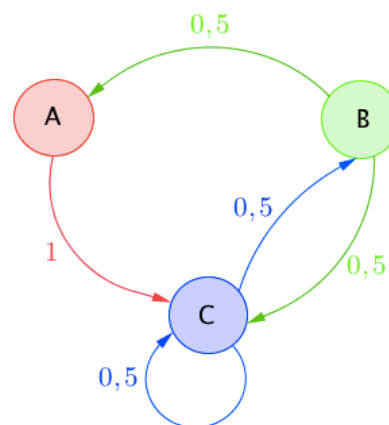
**Définition :** On dit qu'une **chaîne de Markov de matrice de transition  $P$  est convergente** si la suite des matrices lignes  $(\pi_n)$  des états de la chaîne de Markov converge.

**Définition :** Si la suite  $(\pi_n)$  des états d'une chaîne de Markov convergente vérifie  $\pi_{n+1} = \pi_n \times P$  alors la limite  $\pi$  de cette suite définit un **état stable** solution de l'équation  $\pi = \pi P$ .

**Méthode :** Étudier une distribution invariante d'une chaîne de Markov à l'aide de la calculatrice ou d'un logiciel

On considère la chaîne de Markov sur le graphe ci-contre où l'on part de  $A$ .

A l'aide de la calculatrice, déterminer l'état stable de cette chaîne de Markov. On admet que la chaîne de Markov est convergente (distribution invariante).



**Correction**

La matrice de transition est  $P = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0,5 & 0 & 0,5 \\ 0 & 0,5 & 0,5 \end{pmatrix}$ .

Pour tout entier naturel  $n$ , on a :  $\pi_{n+1} = \pi_n \times P$ , où  $(\pi_n)$  est la suite des matrices lignes des états de la chaîne de Markov.

On a donc :  $\pi_n = \pi_0 \times P^n$  avec  $\pi_0 = (1 \ 0 \ 0)$  car on part de A.

A l'aide de la calculatrice, calculons par exemple  $\pi_{10}$  :

$$[1 \ 0 \ 0] \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0,5 & 0 & 0,5 \\ 0 & 0,5 & 0,5 \end{bmatrix}^{10} \\ [0.142578 \ 0.285156 \ 0.572266]$$

On peut effectuer les calculs pour des puissances de  $P$  de plus en plus grandes. On constate que l'état stable semble être la matrice ligne :

$$\pi = \left( \frac{1}{7} \quad \frac{2}{7} \quad \frac{4}{7} \right)$$

L'état stable  $P$  vérifie l'équation  $\pi = \pi P$ , en effet :

$$\left[ \frac{1}{7} \quad \frac{2}{7} \quad \frac{4}{7} \right] \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0,5 & 0 & 0,5 \\ 0 & 0,5 & 0,5 \end{bmatrix} = \left[ \frac{1}{7} \quad \frac{2}{7} \quad \frac{4}{7} \right]$$

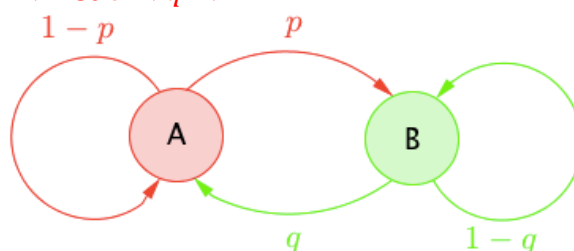
Remarque :

Cette méthode ne prouve pas que la chaîne de Markov est convergente.

En supposant qu'elle l'est, elle permet seulement de déterminer l'état stable.

2) Cas d'un graphe à deux sommets

**Propriété :** On considère une chaîne de Markov de matrice de transition  $P$  sur un graphe à deux sommets où  $0 < p < 1$  et  $0 < q < 1$  :



Alors on a :  $P = \begin{pmatrix} 1-p & p \\ q & 1-q \end{pmatrix}$ . Et la suite des matrices lignes  $(\pi_n)$  des états de la chaîne de Markov converge vers un état stable  $\pi$  tel que  $\pi = \pi P$ .

$\pi$  ne dépend pas de l'état initial  $\pi_0$ .

**Démonstration :**

Pour tout entier naturel  $n$ , on note  $\pi_n = (p_n \quad q_n)$  avec  $p_n + q_n = 1$ .

Comme  $\pi_{n+1} = \pi_n \times P$ , on a :

$$p_{n+1} = p_n(1-p) + q_n \times q = p_n(1-p) + (1-p_n) \times q = p_n(1-p-q) + q$$

Pour tout entier naturel  $n$ , on pose :  $u_n = p_n - \frac{q}{p+q}$  et on a :

$$\begin{aligned} u_{n+1} &= p_{n+1} - \frac{q}{p+q} \\ &= p_n(1-p-q) + q - \frac{q}{p+q} \\ &= p_n(1-p-q) - \frac{q(1-p-q)}{p+q} \\ &= (1-p-q) \left( p_n - \frac{q}{p+q} \right) \\ &= (1-p-q)u_n \end{aligned}$$

$(u_n)$  est donc une suite géométrique de raison  $1-p-q$ .

Comme  $0 < p+q < 2$ , on a  $|1-p-q| < 1$  et donc  $(u_n)$  converge vers 0.

D'où  $(p_n)$  converge vers  $\frac{q}{p+q}$ .

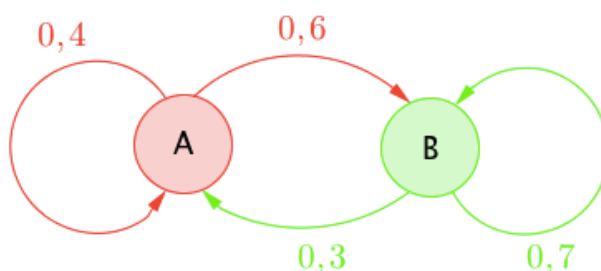
Comme  $q_n = 1 - p_n$ ,  $(q_n)$  converge vers  $\frac{p}{p+q}$ .

Les limites de  $(p_n)$  et  $(q_n)$  ne dépendent donc pas de l'état initial.

**Méthode :** Étudier une distribution invariante d'une chaîne de Markov sur un graphe à deux sommets

 Vidéo <https://youtu.be/PS756B-M0Dw>

On considère la chaîne de Markov sur le graphe ci-dessous :



Étudier la convergence de la chaîne de Markov.

**Correction**

La matrice de transition est  $P = \begin{pmatrix} 0,4 & 0,6 \\ 0,3 & 0,7 \end{pmatrix}$ .

Pour tout entier naturel  $n$ , on a :  $\pi_{n+1} = \pi_n \times P$  où  $(\pi_n)$  est la suite des matrices lignes des états de la chaîne de Markov.

L'état stable  $\pi = (p \quad q)$  vérifie l'équation  $\pi = \pi P$ , soit :

$$(p \quad q) = (p \quad q) \times \begin{pmatrix} 0,4 & 0,6 \\ 0,3 & 0,7 \end{pmatrix}$$

Ainsi, on a le système :  $\begin{cases} p = 0,4p + 0,3q \\ q = 0,6p + 0,7q \end{cases}$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 0,6p = 0,3q \\ 0,3q = 0,6p \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow q = 2p$$

Comme  $p + q = 1$ , on a  $1 - p = 2p$  et donc  $p = \frac{1}{3}$  et donc  $q = \frac{2}{3}$ .

L'état stable du graphe est donc :

$$\pi = \left( \frac{1}{3} \quad \frac{2}{3} \right)$$

Cela signifie que, quel que soit l'état initial (départ de  $A$  ou de  $B$ ), les probabilités d'être en  $A$  et en  $B$  tendent respectivement vers  $\frac{1}{3}$  et  $\frac{2}{3}$ .



Hors du cadre de la classe, aucune reproduction, même partielle, autres que celles prévues à l'article L 122-5 du code de la propriété intellectuelle, ne peut être faite de ce site sans l'autorisation expresse de l'auteur.

[www.maths-et-tiques.fr/index.php/mentions-legales](http://www.maths-et-tiques.fr/index.php/mentions-legales)